

HERON® LITE

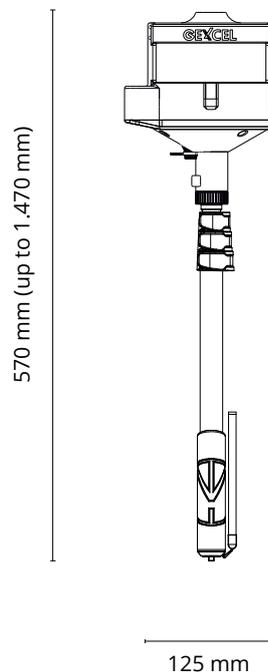
Scheda Tecnica

CARATTERISTICHE PRINCIPALI

Ambienti rilevabili	interni/esterni
Impugnabile	sì
Indossabile	sì (opzionale)
Montabile su varie piattaforme mobili (auto, trolley, bici, quad, barca)	sì
Software di post-elaborazione SLAM senza limiti (HERON Desktop)	incluso
Software di elaborazione avanzata di nuvole di punti (Reconstructor)	incluso
Software gratuito per visualizzazione e misurazione di mappe x-ray (GoBlueprint)	incluso
Formati prodotti	.e57, .las, .ply, esportazione in ReCap
Pointi al secondo	300.000
Accuratezza locale	~ 3 cm
Risoluzione massima del rilievo	~ 2 cm
Accuratezza globale	~ 5 cm in brevi anelli chiusi ⁽²⁾
Punti di controllo	sì (opzionale)
Accuratezza globale con punti di controllo	~ 3 cm
Chiusura ad anello	non obbligatoria
Utilizzabile in ogni condizione di luce	sì
Inizializzazione e calibrazione	non richieste
Utilizzo con singolo operatore	sì
Tempo di operatività dei sensori (in acquisizione continua)	~ 8.5 h
Visualizzazione nuvola di punti 3D in tempo reale	sì
Temperatura operativa	-10° ; +45°
Temperatura di stoccaggio	-40° ; +60°
Valigia di trasporto robusta	sì

TESTA DI ACQUISIZIONE (REMOVIBILE)

Sensori Lidar	Velodyne Puck LITE
Numero di sensori	1
Classificazione di sicurezza del laser	classe 1
Lunghezza d'onda del laser	903 nm
Portata massima del laser	100 m
FOV (campo visivo)	360° x 360° ⁽²⁾
IMU	sì
Peso	940 g
Dimensione	125 x 144 x 160 mm



PALO IMPUGNABILE

Peso (palo + cavi)	965 g
Dimensione	da 400 a 1300 mm

BATTERIA DEL SISTEMA

Tipo Capacità	Li-ion 12-24V / 3A / 83Wh
Peso	430 g
Dimensione	39 x 137 x 79 mm
Cintura con portabatteria	sì

UNITÀ DI CONTROLLO TOUCH SCREEN

Processore	Intel® Core™ i7
Peso	1200 g
Dimensione	277 x 195 x 24 mm
Archiviazione e memoria	256 GB
Indice di protezione	IP65
Bretelle	282 g
Display	10.1" IPS TFT LCD WUXGA
Schermo capacitivo	multi-touch
Leggibilità alla luce solare	1000 nits LumiBond®
Tipo di batteria	Li-ion
Durata della batteria	~ 2 h

HERON® LITE

Scheda Tecnica

ACCESSORI OPZIONALI

Puntale di centramento (12 g)	Palo telescopico con cavi (da 560 a 1800 mm 1000 g)
Anello di protezione della Testa di Acquisizione (34 g)	Palo telescopico con cavi (da 1150 a 6250 mm 1880 g)
Anello a luce LED (4000 lumen 36 W 700 g)	Zaino robusto <i>Plus</i> (540 x 400 x 220 mm 5000 g cablato)
Batteria ad alta capacita per Unità di Controllo (3 h)	Supporto per auto con cavi
Adattatore per inclinazione Testa di Acquisizione	

SOFTWARE

Reconstructor	incluso	HERON Desktop	incluso
Reconstructor HERON add-on	incluso	Riduzione effetto deriva (ottimizzazione globale)	sì
Navigazione 3D di nuvole di punti e immagini	sì	Mappe 3D locali - Algoritmo brevettato	sì
Registrazione automatica di scansioni	sì	Coordinate GNSS per la geolocalizzazione	sì
Importazione diretta	.laz, .e57, .fls, .zfs, .rxp, .3dd, .x3s, .x3m, .clr, .cl3, .dp, .ixf, .nctri, .txt, .las, .ptx, .pts, .ptg, .asc, .ply, .csv, DEM Ascii	Separazione/unione di traiettorie e nuvole di punti	sì
Filtraggio, gestione, classificazione delle nuvole di punti	sì	Modalità automatica post-processamento	sì
Importazione formato .ifc BIM	sì	Pulizia del rumore (attenuazione)	sì
Importazione dati da laser scanner terrestri	sì	Rimozione oggetti in movimento	sì
Importazione nuvole di punti da UAV	sì	GoBlueprint	gratuito
Importazione dati da mappatura mobile	sì	Calcolo del volume basato su mappe x-ray	sì
Modelli CAD/Mesh	.ifc, .obj, .dxf, .stl, .txt, .wrl, .vrml, .ply, .mvx, .dae	Misure prese direttamente su mappe x-ray (linee, angoli, aree)	sì
Esportazione in ReCap Pro	sì	Per qualsiasi PC o Tablet Windows (per portare le tue mappe sempre con te)	sì
Estrazione di sezioni e profili (.dxf)	sì	Risultati facili da gestire e condividere	sì
Ortofoto e X-ray ortofoto (esportazione diretta in AutoCAD)	sì	HERON Constraints add-on	opzionale
Calcolo di aree e volumi	sì	HERON Tracking add-on	opzionale
Creazione ed editing di mesh	sì	Reconstructor MINING add-on	opzionale
Strumenti di verifica	sì	Reconstructor COLOR add-on	opzionale
		Reconstructor 3D Viewer	gratuito
		ClearEdge3D EdgeWise	opzionale
		ClearEdge3D Verity & Rithm	opzionale
		3DUserNet VISION (tariffe scontate)	opzionale
		Cintoo Cloud	opzionale

(1) L'accuratezza globale dipende dall'efficacia dell'algoritmo di registrazione SLAM che può essere influenzato dalla geometria dell'ambiente rilevato. Traiettorie lunghe in assenza di chiusure ad anello e percorsi trasversali, come gallerie strette o scale strette, possono ridurre la precisione globale a 20-50 cm. Gli esclusivi algoritmi brevettati presenti in HERON Desktop e l'utilizzo di punti di controllo o scansioni di controllo utilizzati come vincoli possono migliorare notevolmente la qualità della precisione del sensore fino a 2 cm. Il team di supporto di Gexcel è sempre pronto a fornire informazioni più dettagliate su questo argomento.

(2) FOV garantito camminando con il sistema (sensore nominale FOV - oriz. 360° | vert. +15 ; -15°).

HERON è progettato in collaborazione con il Centro Comune di Ricerca della Commissione Europea EU-JRC).

HERON, Reconstructor, GoBlueprint sono marchi Gexcel. Tutti i diritti riservati. I nomi di software di terze parti inclusi in queste pagine sono marchi registrati. Tutti i diritti sono riservati alle società proprietarie del software. Gexcel non è affiliata con nessuno dei software di terze parti elencati in queste pagine.